



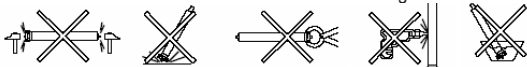
# JE40R4SCB - JE40R4B

**MOTOR RADIO CON BATERÍA INTERNA**

## 1- INTRODUCCIÓN, INSTRUCCIONES DE USO Y SEGURIDAD PARA LA INSTALACIÓN

Los motores radio JE40R4SCB y JE40R4B cuentan con batería interna de 2500mAh está especialmente diseñado para ser instalado con cortinas y estores enrollables, así como persianas que se ajusten por tamaño al motor

- Batería interna de 2500mAh
- Carga a través de cargador DC-C2 16.8V/1A (± 6 horas) y panel solar DC-S3 (30000 Lux ± 72 horas)
- Programación de los puntos de parada desde cualquier mando a distancia Enjoy R4
- Detección de resistencias anómalas en subida (por hielo o desplazamiento de las lamas).
- Sistema Rolling Code. 433.92 MHz.
- Punto intermedio fácilmente programable.
- Memorización de nuevos emisores a través del original



Estimado cliente, le rogamos lea atentamente los siguientes consejos a fin de que se pueda garantizar el correcto funcionamiento del motor y la seguridad de las personas.

- No permitir a los niños que jueguen con los dispositivos de control. Mantener a los niños lejos de los controles remotos.
- Mirar el toldo mientras esté en funcionamiento para asegurarse de que nadie se acerca mientras esté en movimiento.
- Verificar periódicamente el correcto funcionamiento de la instalación. No accionando nunca el motor si se precisa cualquier manutención.
- En el caso que los toldos se activen mediante sistemas automáticos, asegurarse que el motor no se podrá accionar cuando se realicen trabajos cerca de ellos (por ejemplo, cuando se lavan los toldos se aconseja quitar la alimentación).

### UNA INSTALACIÓN INCORRECTA PUEDE CAUSAR LESIONES GRAVES SEGUIR TODAS LAS INSTRUCCIONES DE INSTALACIÓN

- Nuestros motorreductores están previstos y dimensionados exclusivamente para accionar cortinas, estores enrollables, así como persianas y toldos para el sol que se ajusten por su tamaño al motor.
- Antes de instalar el motorreductor, quitar todos los accesorios inútiles y dejar fuera de servicio todo el equipo que no sea necesario para un funcionamiento motorizado.
- No perforar el tubo con el motor en su interior. La fijación de los tirantes en las persianas y las grapas en los toldos deberá realizarse utilizando tornillos cuya longitud garantice que la parte saliente en el interior del tubo sea como máximo de 1 mm, con el fin de evitar interferencias mecánicas entre la parte fija y la parte rotativa.
- El cable de carga de la batería debe fijarse con cuidado de modo que no pueda entrar en contacto con las partes en movimiento (como puede ser el tubo enrollador.)
- El anillo adaptador que acciona el final de carrera no debe perforarse o rebajarse; debe insertarse perfectamente en el tubo
- Las partes de movimientos del motor, instaladas a una altura menor de 2,5 m del suelo deben estar protegidas.
- Componentes suplementarios para la instalaciones (adaptadores y soportes) deben ser elegidos del catálogo

## 2 - DATOS TÉCNICOS

Reference	JE40/5R4SCB	JE40/10R4B
Warranty	2 years	2 years
Radio Frequency	433.92MHz	433.92MHz
Radio coding	Rolling Code	Rolling Code
Radio Compatibility	Enjoy R4	Enjoy R4
Rated Torque	5 Nm	10 Nm
Speed	28 RPM	14 RPM
Nominal Consumption	42W	36W
Nominal Voltage	11,1V	11,1V
Nominal Current	3,5A	3,0A
Protection Index	IP44	IP44
Limit swithc capability	∞	∞
Total Length	660mm	660mm
Protection Index	IP44	IP44
Nominal capacity	250mAh	250mAh
Battery Fully charged by charger	4 hours	4 hours
Battery fully charged by solar panel	30000 Lux - 72 hours	30000 Lux - 72 hours
Working temperature	20° up to + 70° Celsius	20° up to + 70° Celsius
Cable connection	DC Jack - 3.5mm x 1.35mm Female	DC Jack - 3.5mm x 1.35mm Female

### 3- SISTEMA DE CARGA DE LA BATERÍA INTERNA

#### 3-1 INDICACIÓN DEL NIVEL DE CARGA



El motor cuenta con sistema para verificar el bajo nivel de carga de la batería. Si al pulsar uno de los botones de maniobra del mando a distancia:

1. El motor hace un ligero movimiento y se para, indica que la batería está baja y debe ser recargada (podremos seguir accionando en motor un máximo de 10 veces)
2. El motor ya no se mueve, indica que la batería está completamente descargada, por lo que la recarga debe realizarse inmediatamente

#### 3-2 PUERTO DE CARGA DEL MOTOR



El motor cuenta con un conector DC Jack - 3.5mm x 1.35mm Female, disponible en dos versiones:

- Conector simple de interior no protegido
- Conector con tapón de protección que puede ser utilizado en el exterior (protección contra salpicaduras de lluvia pero en ningún caso sumergible).

Retirar el tapón de protección del conector para cargar

#### 3-3 RECARGA POR PANEL SOLAR DC-S3



Los motores JE40R4SCB y JE40R4B también pueden recargarse con el panel solar DC-S3

#### 3-4 RECARGA POR CARGADOR DC-C2



1. Para proceder con la recarga de la batería utilizaremos el cargador DC-C2 (output 16,8VDC - 1A)
2. Introduciremos el jack de conexión del cargador en el puerto de carga situado en la cabeza del motor



3. Mientras la batería se esté recargando el LED del cargador en Rojo



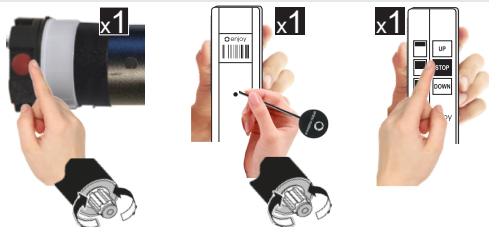
4. Cuando la batería esté completamente recargada el LED del cargador pasará a Verde



5. Retirar el Jack del cargador del puerto de carga del motor y desconectar el cargador de la corriente eléctrica

## 4- PROGRAMACIÓN PRIMER EMISOR

### a través del botón situado en la cabeza del motor



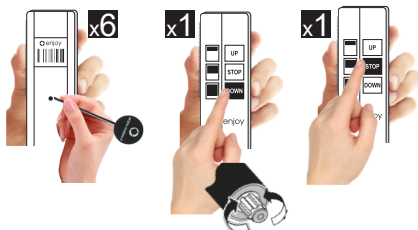
Una vez realizada la carga de la batería interna del motor

1. Pulsar 1 vez el botón rojo situado en la cabeza del motor  
*El motor confirma que está listo, con un doble movimiento*
2. Antes 10 segundos, pulsar 1 vez el botón de programación P3  
*El motor confirma que lo ha reconocido, con un doble movimiento*
3. Pulsar el botón de stop para cerrar la programación

## 5- SENTIDO DE ROTACIÓN Y BOTONES EMISOR

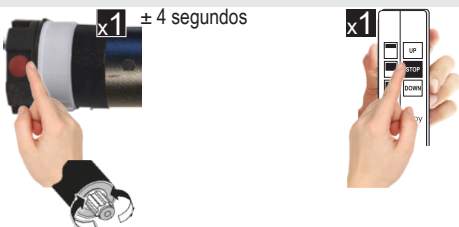
Verificar que el sentido de rotación del motor, se corresponde con los botones de subida y bajada del emisor. Si estas no se corresponden, proceder de la siguiente manera

### Opción 1: utilizando el emisor previamente reconocido



1. Pulsar 6 veces el botón de programación P3
2. Seguidamente, pulsar 1 vez el botón de bajada  
*El motor confirma que invertido el giro, con un doble movimiento*
3. Pulsar el botón de stop para cerrar la programación

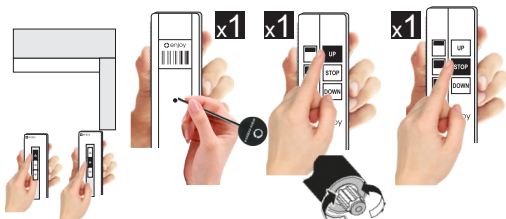
### Opción 2: a través del botón situado en la cabeza del motor



1. Pulsar 1 vez y mantener ( $\pm 4$  segundos), el botón rojo situado en la cabeza del motor  
*El motor confirma que invertido el giro, con un doble movimiento*
2. Pulsar el botón de stop para cerrar la programación

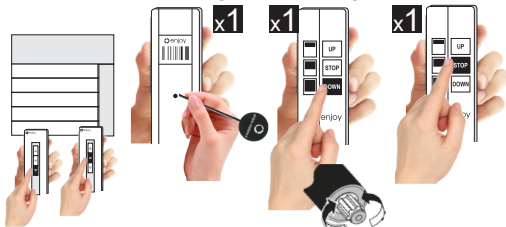
## 6- REGULACIÓN DE LOS FINALES DE CARRERA

### FINAL DE CARRERA SUPERIOR



1. Abrir completamente la persiana, parándola en el punto superior deseado
2. Pulsar 1 vez el botón de programación P3
3. Pulsar 1 vez el botón de subida  
*El motor confirma ese punto, con un doble movimiento*
4. Pulsar el botón de stop para cerrar la programación

### FINAL DE CARRERA INFERIOR

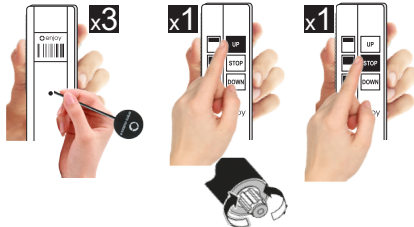


5. Cerramos completamente la persiana, parándola en la posición inferior deseada
6. Pulsar 1 vez el botón de programación P3
7. Pulsar 1 vez el botón de bajada  
*El motor confirma ese punto, con un doble movimiento*
8. Pulsar el botón de stop para cerrar la programación

## 7- CANCELACIÓN DE LOS FINALES DE CARRERA

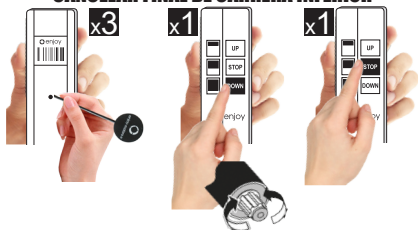
finales de carrera se eliminan por separado, eligiendo cual de los dos queremos eliminar en cada momento

### CANCELAR FINAL DE CARRERA SUPERIOR



1. Pulsar 3 veces el botón de programación P3
2. Seguidamente, pulsar 1 vez el botón de subida  
*El motor confirma la cancelación de ambos puntos, con un doble movimiento*
3. Pulsar el botón de stop para cerrar la programación

## CANCELAR FINAL DE CARRERA INFERIOR

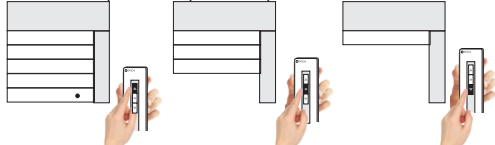


1. Pulsar 3 veces el botón de programación P3
2. Seguidamente, pulsar 1 vez el botón de bajada  
*El motor confirma la cancelación de ambos puntos, con un doble movimiento*
3. Pulsar el botón de stop para cerrar la programación

## 8- POSICIÓN DE CONFORT

La posición de confort, es un punto programable entre el final de carrera superior y el final de carrera inferior, al que el usuario podrá acceder desde el botón de stop de su mando a distancia.

La programación de este punto se realiza también desde el botón de Stop, lo que asegurará que el usuario final no cambiará involuntariamente los puntos de parada superior o inferior



Posicionar la persiana en la posición de confort deseada:



Para memorizar ese punto como la posición de confort:

1. Pulsar 4 veces el botón de Stop  
*El motor confirma ese punto, con un doble movimiento*



Para acceder hasta esa posición, desde cualquier punto en el que se encuentre el toldo:

2. Pulsar 1 vez el botón de Stop, manteniendo pulsador hasta que todo comience a moverse ( $\pm 4$  segundos)

## 9- POSICIONES INTERMEDIAS: EMSTEEL1M

Si estamos utilizando un emisor EMSTEEL1M, además de la posición de confort, contaremos con otras 3 posiciones intermedias, que en este caso, el motor las realiza de manera automática y a las cuales el usuario final accede utilizando la botonera frontal (parte izquierda) del mencionado mando:

- Pulsando el botón el motor irá hasta la posición intermedia más cercana a la apertura total
- Pulsando el botón el motor irá hasta una posición que representa la posición centrada
- Pulsando el botón el motor irá hasta la posición intermedia más cercana al punto inferior



## 10- RECONOCIMIENTO DE UN EMISOR

### Opción 1: desde un mando ya reconocido



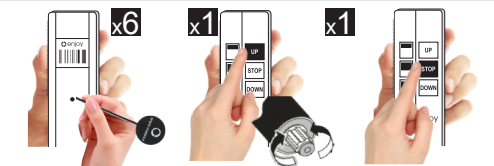
- En un mando que ya funcione*
1. Pulsar 8 veces el botón de programación P3  
*En un mando nuevo*
  2. Inmediatamente pulsar 1 vez el botón de programación P3  
*El motor confirma que lo ha reconocido, con un doble movimiento*
  3. Pulsar el botón de stop para cerrar la programación

### Opción 2: a través del botón situado en la cabeza del motor



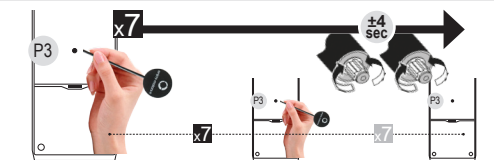
1. Pulsar 1 vez el botón rojo situado en la cabeza del motor  
*El motor confirma que está listo, con un doble movimiento*  
*En un mando nuevo*
2. Inmediatamente pulsar 1 vez el botón de programación P3  
*El motor confirma que lo ha reconocido, con un doble movimiento*
3. Pulsar el botón de stop para cerrar la programación

## 11- CANCELACIÓN DE UN EMISOR



1. Pulsar 6 veces el botón de programación P3
2. Seguidamente, pulsar 1 vez el botón de subida  
*El motor confirma la cancelación del emisor, con un doble movimiento*
3. Pulsar el botón de stop para cerrar la programación

## 12- RESET TOTAL DE UN MOTOR



1. Pulsar 7 veces el botón de programación P3, a intervalos cortos, manteniendo pulsado en la 7ª vez durante  $\pm 4$  segundos  
*El motor confirma el borrado total de la memoria, con un doble movimiento*