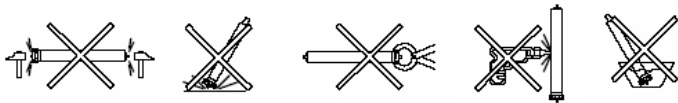


1-1- INTRODUCCIÓN, INSTRUCCIONES DE USO Y SEGURIDAD PARA LA INSTALACIÓN

El motor JE50 FMMR8 está compuesto por un motorreductor tubular con final de carrera electromecánico, dotado de un receptor (eRS868) en su interior de altas prestaciones. Además ofrece la posibilidad de su accionamiento ante la ausencia de corriente eléctrica, mediante un sistema de engranaje a través de manivela tipo cardan. Cada motorreductor puede reconocer hasta un máximo de 21/32 emisores diferentes.

Estimado cliente, le rogamos lea atentamente los siguientes consejos a fin de que se pueda garantizar el correcto funcionamiento del motor y la seguridad de las personas.

- No permitir a los niños que jueguen con los dispositivos de control. Mantener a los niños lejos de los controles remotos.
- Mirar el toldo mientras esté en funcionamiento para asegurarse de que nadie se acerca mientras esté en movimiento.
- Verificar periódicamente el correcto funcionamiento de la instalación. No accionando nunca el motor si se precisa cualquier manutención.
- En el caso que los toldos se activen mediante sistemas automáticos, asegurarse que el motor no se podrá accionar cuando se realicen trabajos cerca de ellos (por ejemplo, cuando se lavan los toldos se aconseja quitar la alimentación) eventualmente desconectando el interruptor general.



UNA INSTALACIÓN INCORRECTA PUEDE CAUSAR LESIONES GRAVES. SEGUIR TODAS LAS INSTRUCCIONES DE INSTALACIÓN

- Nuestros motorreductores están previstos y dimensionados exclusivamente para accionar persianas, pequeñas cortinas metálicas en el ámbito privado y toldos para el sol. Para destinar el motorreductor a otros usos es necesario consultar previamente con el fabricante y recibir la autorización de éste. Se solicita expresamente seguir las normas vigentes.
- Antes de instalar el motorreductor, quitar todos los accesorios inútiles y dejar fuera de servicio todo el equipo que no sea necesario para un funcionamiento motorizado.
- Nuestros motores están correctamente dimensionados para un buen funcionamiento, puesto que se han respetado las cargas indicadas en las tablas "Diagrama de aplicación para persianas enrollables" y "Diagrama de aplicación para toldos".
- Componentes suplementarios para la realización de las instalaciones, como adaptadores y soportes, deben ser elegidos con cuidado de entre los ofertados por el fabricante.
- El cable de alimentación debe fijarse con cuidado de modo que no pueda entrar en contacto con las partes en movimiento (como puede ser el tubo enrollador.)
- No perforar el tubo con el motor en su interior. La fijación de los tirantes en las persianas y las grapas en los toldos deberá realizarse utilizando tornillos cuya longitud garantice que la parte saliente en el interior del tubo sea como máximo de 1 mm, con el fin de evitar interferencias mecánicas entre la parte fija y la parte rotativa.
- El motor debe estar protegido del contacto con el agua.
- El anillo adaptador que acciona el final de carrera (accesorio 4 de la figura inferior) no debe perforarse o rebajarse; debe insertarse perfectamente en el tubo enrollador (10 en la figura.)
- Las partes de movimientos del motor, instaladas a una altura menor de 2,5 m del suelo deben estar protegidas.
- Si el motor se monta en un cajón, éste debe tener una tapa de registro de inspección para permitir regulaciones y controles del equipo.
- Para los motores de la Serie 50, el diámetro interno mínimo del tubo enrollador (10 en figura), debe ser mayor 47 mm, para las persianas. En el caso del toldo se debe considerar además las dimensiones de las ojivas de los tubos.
- En la instalación de toldos, se debe prestar atención a dejar un espacio de al menos 40 cm entre el toldo completamente desplegado y cualquier objeto.
- Desconectar la corriente cuando se trabaja cerca de los mandos.

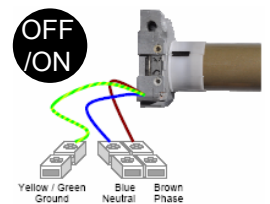
1-2- CONEXIONES ELÉCTRICAS

ATENCIÓN:

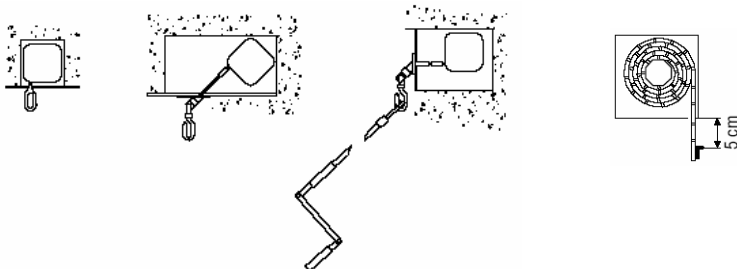
- Este producto debe ser instalado sólo por personal técnico cualificado cumpliendo con las normativas relativas al sector cierres automatizados, cortinas y persianas. Todas las conexiones deben disponerse para la alimentación general monofásica de 230Vca. Para la desconexión de la red utilizar un interruptor omnipolar con apertura de contactos de por lo menos 3,5mm. Es necesario utilizar materiales de conexión idóneos para garantizar el aislamiento con arreglo a las normativas actuales sobre seguridad eléctrica.
- El motorreductor esta preparado para un funcionamiento intermitente. De todos modos posee en su interior una protección térmica, la cual interrumpe la alimentación eléctrica en caso de sobrecalentamiento, por ejemplo: un funcionamiento continuado (más de 10 veces consecutivas. La vuelta al funcionamiento del motor llega después de un tiempo no inferior a 10 minutos, al final de los cuales la protección térmica se reanuda automáticamente. Sin embargo, nada más reanudada, el motor debe funcionar de forma breve; el funcionamiento regular del mismo será posible solo después del completo enfriamiento del motor alrededor de 60 minutos.
- Para la instalación del motor donde el hilo es externo, tendrá que utilizarse el cable específico H05RN-F (que podrá solicitar al fabricante), o bien, será necesario proteger el cable estándar en P.V.C. (que viene incluido con el motor) introduciéndolo en tubos específicos para protegerlo de los agentes atmosféricos.
- Si el cable de alimentación de este aparato estuviese dañado, deberá ser sustituido sólo por aquellos establecimientos de reparación reconocidos por el fabricante, puesto que son necesarias herramientas especiales. En caso contrario la garantía pierde vigencia.
- Si hay interferencias en la línea de alimentación, se aconseja instalar un filtro fabricado a tal efecto.

MOTOR CON 3 HILOS EL SIGNIFICADO DE LOS COLORES DE LOS CONDUCTORES ES EL SIGUIENTE:

Hilo AMARILLO/VERDE: conexión a tierra.
Hilo MARRÓN: fase de alimentación eléctrica.
Hilo AZUL: neutro de alimentación eléctrica.



1-3- MANIOBRA DE EMERGENCIA



En la figura se ilustran las diferentes posibilidades de instalación de la maniobra manual con respecto a la posición del motor.

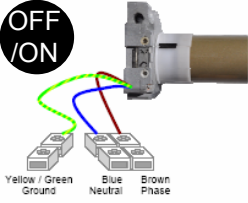
ATENCIÓN:

- Si el motor esta provisto de un dispositivo para su funcionamiento manual es necesario poner especial atención a la horizontalidad del motor respecto a su plano de fijación.
- Sólo para los motorreductores con maniobra de socorro, montar topes en los terminales de las persianas con el fin de evitar que la persiana pueda entrar completamente en el cajón cuando se utiliza la maniobra de socorro. En dicho caso, regular el punto de subida de manera que los topes queden más o menos a 5 cm del final de carrera.

1-4- DATOS DEL RECEPTOR

Power Supply:	230 V - 50 Hz
Max Motor power:	350 V
Frequency:	868.3 MHz - Rolling code System
Average Range:	200 m free field; 20 - 35 m indoors
Compatibility:	eRS868 / TvLink systems from Teleco Automation

2-1- PROGRAMACIÓN PRIMER EMISOR a través de un corte de corriente



OFF / ON

Yellow / Green Ground Blue Neutral Brown Phase

Biiiiiiiiiiiiip

1 Pulsar UNA vez en el botón de programación **P3** (situado en la parte trasera del emisor)

5' Biiiiiiiiiiiiip

1 Antes de 5 segundos pulsar UNA vez el botón de subida

Bip, Bip, Bip

El motor emitirá un pitido continuo, indicando que está listo para reconocer un emisor

El motor emitirá un pitido continuo

El motor confirmará que ha reconocido el primer emisor, emitiendo un pitido discontinuo

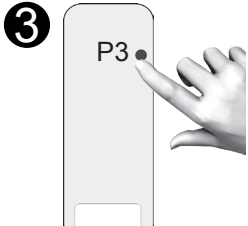
NOTA: una vez conectado el motor a la corriente eléctrica, se mantendrá a la espera de recibir un nuevo emisor (señal que emite el P3).

NOTA: se debe conectar únicamente un motor a la corriente eléctrica o, al menos, asegurarse que el OFF/ON se realiza únicamente sobre el motor que queremos programar el emisor. Si hay varios motores conectados en la misma línea eléctrica y el OFF/ON se realiza sobre todos ellos, todos memorizarán el emisor sobre el que pulsemos el botón P3.

2-2- CORRESPONDENCIA ENTRE BOTONES DE MANIOBRA Y MOVIMIENTO DE MOTOR

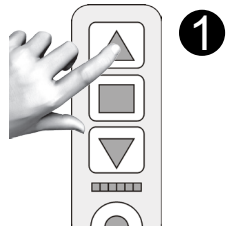
Verificar que las maniobras del motor se corresponden con los botones de subida y bajada en el emisor. La memorización del primer canal, determina su asociación a una de las maniobras del motor, por lo que si una vez memorizado el emisor comprobamos que las maniobras del motor y los botones de subida y bajada no son las correctas, deberemos borrar dicho emisor y volver a memorizarlo pero pulsando esta vez el canal de bajada. De esta manera, conseguiremos invertir la maniobra del motor para que se corresponda con los botones de subida y bajada

2-2-A- CORRESPONDENCIA ENTRE BOTONES DE MANIOBRA Y MOVIMIENTO DE MOTOR: CANCELACIÓN DEL EMISOR



3 P3

5' Bip, Bip, Bip



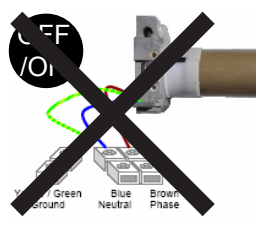
1

Pulsar TRES veces en el botón de programación **P3** (situado en la parte trasera del emisor)

El motor emitirá un pitido discontinuo, indicando que está listo para cancelar el emisor

Antes de 5 segundos pulsar UNA vez el botón de subida

2-2-B- CORRESPONDENCIA ENTRE BOTONES DE MANIOBRA Y MOVIMIENTO DE MOTOR: MEMORIZACIÓN DEL EMISOR maniobra contraria a la anterior

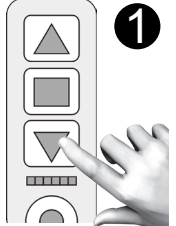


OFF / ON

Yellow / Green Ground Blue Neutral Brown Phase

1 P3

5' Biiiiiiiiiiiiip



1

Bip, Bip, Bip

Sin necesidad de desconectar y volver a conectar a la corriente eléctrica

Pulsar UNA vez en el botón de programación **P3** (situado en la parte trasera del emisor)

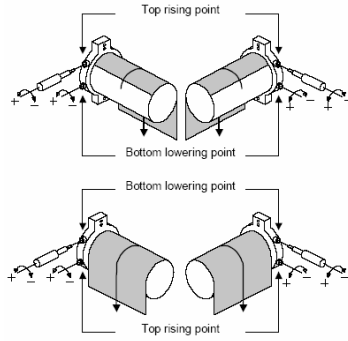
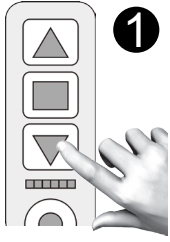
el motor emitirá un pitido continuo

Antes de 5 segundos pulsar UNA vez el botón de bajada

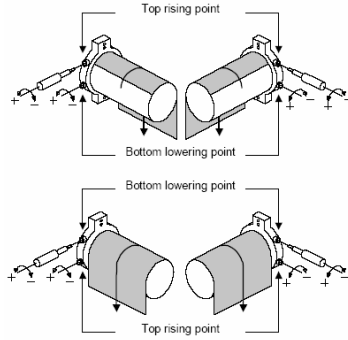
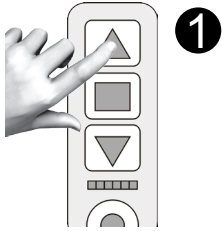
El motor confirmará que ha reconocido el primer emisor, emitiendo un pitido discontinuo

NOTA: En este momento los botones de subida y bajada se deben corresponder con las maniobras del motor

3- REGULACIÓN DE LOS FINALES DE CARRERA a través de los tornillos de regulación situados en la cabeza del motor

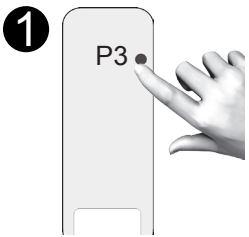


1. Presionar el botón de bajada (en el emisor)
2. Dejar que el tubo se mueva (sin enganchar la persiana al eje) hasta que se pare.
3. Manteniendo presionada la tecla de bajada del emisor, rotar en sentido anti-horario (+) los tornillos de regulación del final de carrera inferior (ver fig.) hasta que el tubo de enrollado se encuentre en la posición adecuada para enganchar los tirantes de la persiana.
4. Fijar los tirantes al tubo. Atención: NO utilizar tornillos demasiado largos.



1. Pulsar el botón de subida en el emisor, el motor comenzará a moverse en sentido de subida. Si la persiana se para antes de la posición de subida deseada,
2. Manteniendo presionada el botón de subida, rotar en sentido anti-horario (+) el tornillo de regulación del final de carrera superior (ver fig.) hasta que la persiana alcance la posición superior deseada.
3. Si por el contrario el motor no llega a pararse antes que la persiana llegará a su punto más alto, se debe rotar en sentido del (-) el tornillo de regulación, para acortarlo y situarlo en el punto deseado.

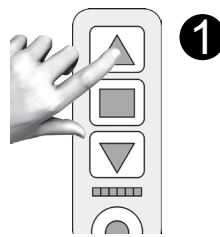
4- COPIA DE UN NUEVO EMISOR a través del emisor original



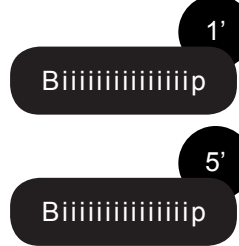
En el emisor Original:
Pulsar UNA vez en el botón de programación **P3** (situado en la parte trasera del emisor)



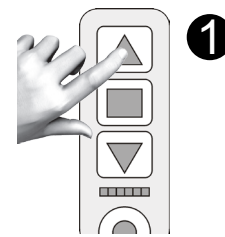
El motor emitirá un pitido continuo, indicando que está listo para continuar con el proceso



En el emisor Original:
Antes de 5 segundos (y mientras el motor continúen pitando) pulsar UNA vez el botón de subida



el motor emitirá un pitido continuo, parará por un segundo y volverá a emitir un pitido continuo, indicando que está listo para continuar con el proceso

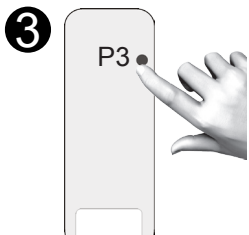


En el emisor Nuevo:
Antes de 5 segundos pulsar UNA vez el botón de subida



El motor confirmará que ha reconocido el nuevo emisor, emitiendo un pitido discontinuo

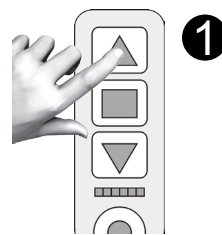
5- CANCELACIÓN DE UN EMISOR a través del emisor a cancelar



En el Emisor a Cancelar:
Pulsar TRES veces en el botón de programación **P3** (situado en la parte trasera del emisor)



El motor emitirá un pitido discontinuo, indicando que está listo para cancelar el emisor



En el Emisor a Cancelar:
Antes de 5 segundos pulsar UNA vez el botón de subida

NOTA: proceder de este modo con tantos emisores como se deseen cancelar.

NOTA: si se llegasen a cancelar todos los emisores, será necesario proceder como el el punto 2-2-B para reconocer un nuevo emisor